



MATRICE 200 V2 系列发布记录

发布日期：	2020.08.20
飞行器固件：	V 01.00.0710
遥控器固件：	V 01.00.0710
D-RTK 2 移动站经纬版固件：	V 03.00.0013
DJI Pilot App：	V 1.8.0
DJI Assistant 2 For Matrice：	Windows V 2.0.12，Mac V 2.0.12

更新了什么？

飞行器：

- 优化 OSDK 控制飞行器时的失控策略。

注意！

- 此版本飞行器及遥控器固件升级后，将无法降级至 V 01.00.0590 或更低版本。
- 若使用 Zenmuse X4S、X5S 或 X7，请连接至云台接口 I 进行固件升级。
- 若使用 Zenmuse Z30、XT 或 XT2，请下载相应固件至 microSD 卡进行升级。

MATRICE 200 V2 系列发布记录

发布日期：	2020.06.11
飞行器固件：	V 01.00.0690
遥控器固件：	V 01.00.0690
D-RTK 2 移动站经纬版固件：	V 03.00.0013
DJI Pilot App：	V 1.8.0
DJI Assistant 2 For Matrice：	Windows V 2.0.11 , Mac V 2.0.11

更新了什么？

飞行器：

- 新增航线飞行的高程优化功能。
- 修改航线飞行的航拍照片文件夹及文件命名格式，解决后期多组图片处理时出现照片名称重复的问题。
- 支持全新 PSDK 2.0。升级前请咨询第三方厂商确认是否已适配 PSDK 2.0，以免出现兼容性问题。
- 优化航线飞行时的障碍物感知功能。航线飞行任务中如检测到障碍物，飞行器将暂停任务，记录一个中断点并刹车，然后向后飞行退回至中断点。
- 提升部分场景下的飞行稳定性。

• 对于 M210 RTK V2：

提升抗电磁干扰性能，无需连接 D-RTK 2 移动站也能利用双天线搜星输出精准航向。

修复飞行器电机未启动时，App 界面 RTK FIX 状态错误显示的问题。

修复网络 RTK 连接异常的问题。*

网络 RTK 使用提示：

- a. 首次使用时，需 DJI Pilot App（通过移动设备或高亮屏）与遥控器（通过 4G 无线上网卡）均接入互联网。连接成功后，仅 App 和遥控器其中之一保持联网即可使用网络 RTK。
- b. 若更换运行 App 的设备，则首次使用仍需接入互联网。
- c. 出于安全考虑，每隔 30 天，需 App 再次接入互联网进行校验。

遥控器：

- 对于 M210 RTK V2，支持通过遥控器自定义按键控制扩展接口输出的功能。*

* 需配合 V1.8.0 以及上版本的 DJI Pilot App 使用。

注意！

- 此版本飞行器及遥控器固件升级后，将无法降级至 V 01.00.0590 或更低版本。
- 网络 RTK 用户务必进行此次固件升级，并确保 DJI Pilot App 为最新版本，否则将影响网络 RTK 功能的使用。
- 若使用 Zenmuse X4S、X5S 或 X7，请连接至云台接口 I 进行固件升级。
- 若使用 Zenmuse Z30、XT 或 XT2，请下载相应固件至 microSD 卡进行升级。

<http://www.dji.com/matrice-200-series-v2>

MATRICE 200 V2 系列发布记录

发布日期：	2019.09.16
飞行器固件：	V 01.00.0590
遥控器固件：	V 01.00.0590
D-RTK 2 移动站经纬版固件：	V 01.00.0590
DJI Pilot App：	V 1.5.0
DJI Assistant 2 For Matrice：	Windows V 2.0.8，Mac V 2.0.8

更新了什么？

飞行器：

- 对于 X7 相机：

新增 3:2 照片比例和机械快门设置开关。*

每个航线飞行任务中所拍摄的照片均会存储在 microSD 卡内名为 “survey” 文件夹下的独立子文件夹中。

- 对于 X5S 及 X7 相机，新增手动对焦模式下的镜头标定功能。
- 对于 X4S、X5S 及 X7 相机，新增通过遥控器的相机设置转盘+相应按键调节相机快门、光圈及 ISO 值的功能。
- 改善 X5S 搭载变焦镜头（如奥林巴斯 14-42 mm、松下 Lumix 14-42 mm）飞行时画面抖动的情况。
- 改善在调参软件中使用模拟器起飞时，飞行器风扇噪音大的情况。
- 修复下视视觉系统被遮挡的情况下，飞行器起飞后状态异常的问题。
- 修复返航高度无法设置为解禁后最大高度的问题。*
- 修复搭载 PSDK 负载时偶现 App 无相机画面预览的问题。
- 对于 M210 V2 搭配外置 GPS 使用的场景，修复外置 GPS 受到干扰后校准失败的问题。
- 对于 M210 RTK V2：

提高 X7 相机配合 35 mm 镜头及 24 mm 镜头使用时的测绘精度。

若开启 RTK 且 RTK 正常工作，则原始 PPK 数据将与所拍摄照片存储在同一文件夹中。

在照片信息中增加 RTK 状态详细信息。

遥控器：

- 航线飞行时，新增屏蔽遥控器左右拨轮控制云台的功能，避免误触。
- 新增将 PSDK 数据发送至 HDMI 设备进行显示的功能。

MATRICE 200 V2 系列发布记录

- 新增双遥控器模式下辅遥控器摇杆模式自定义功能。*
- 新增通过遥控器调焦旋钮进行对焦的功能（仅手动对焦模式下有效）。*
- 新增云台偏航回中功能。在 App 的云台设置中点击对应按键可仅回中云台偏航轴。*

D-RTK 2 移动站经纬版：

- 新增数据拷贝功能。将 D-RTK 2 连接至计算机即可直接拷贝其中存储的 RTCM 数据文件。

注意！

- 务必确保飞行器、遥控器及 D-RTK 2 移动站经纬版（若使用）固件均为最新版本，否则将影响使用。
- 若使用 Zenmuse X4S、X5S 或 X7，请连接至云台接口 I 进行固件升级。
- 若使用 Zenmuse Z30、XT 或 XT2，请下载相应固件至 microSD 卡进行升级。

* 需配合 V1.5.0 以及上版本的 DJI Pilot App 使用。

MATRICE 200 V2 系列发布记录

发布日期：	2019.05.05
飞行器固件：	V 01.00.0450
遥控器固件：	V 01.00.0450
D-RTK 2 移动站经纬版固件：	V 01.00.0450
DJI Pilot App：	V 1.3.0
DJI Assistant 2 For Matrice：	Windows V 2.0.7 , Mac V 2.0.6

更新了什么？

- 新增聚焦功能*。
- 新增双遥控器模式*。
- 新增飞行器降落时下置双云台同时回中的功能。
- 提高航线飞行时航点到达的精度。
- 优化电池电量计算和电池自动加热功能。
- 修复通过调参软件导出飞行日志和系统日志时出现异常的问题。
- 修改遥控器控制 FPV 摄像头俯仰角度时的按键设置条件。即使 C2 按键已被定义为其他功能，亦可通过 C2 按键+左拨轮控制 FPV 摄像头。
- 对于 M210 RTK V2：
 - 新增在飞行器内存储 RTCM 数据的功能。
 - 修复部分场景下返航过程中可以控制飞行器航向的问题。

注意！

- 此固件包含智能飞行电池固件。**如果拥有多块电池，请重复升级流程，为所有电池进行升级。**
- 务必确保飞行器、遥控器及 D-RTK 2 移动站经纬版（若使用）固件均为最新版本，否则将影响使用。
- 若使用 Zenmuse X4S、X5S 或 X7，请连接至云台接口 I 进行固件升级。
- 若使用 Zenmuse Z30、XT 或 XT2，请下载相应固件至 microSD 卡进行升级。

* 需配合 V1.3.0 以及上版本的 DJI Pilot App 使用。