

507205098



Ордена Ленина

ИАЭ-2659

Институт атомной энергии

им. И. В. Курчатова

Г.И.Кузнецов, И.А.Сморodinский

F51

T-коэффициенты и β_j -символы

Москва 1976

ОРДЕНА ЛЕНИНА
ИНСТИТУТ АТОМНОЙ ЭНЕРГИИ ИМ. И. В. КУРЧАТОВА

Г. И. Кузнецов, Я. А. Смородинский

T -КОЭФФИЦИЕНТЫ И β_j -СИМВОЛЫ

Москва

1976

Ключевые слова: система многих тел, теория групп, теория представлений, теория момента.

Показано, что T -коэффициенты метода деревьев представляют собой аналитически продолженные σ_j -символы теории угловых моментов.

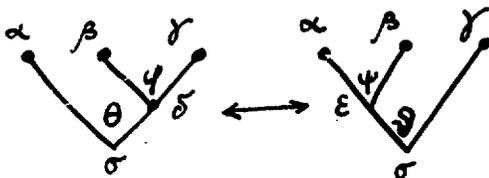
1. ВВЕДЕНИЕ

В работах [1, 2] была предложена графическая техника для решений уравнения Лапласа в многомерных пространствах и для представления схем сложения моментов количества движения. Причем как в первом, так и во втором случаях использовались одни и те же графы (деревья). Коэффициенты перехода от одного дерева к другому в теории многомерных гармоник называются T -коэффициентами [3, 4], в теории же угловых моментов - $6j$ -символами [2]. Поскольку, работая с деревьями, мы совершаем в обоих случаях одни и те же алгебраические операции, то T -коэффициенты и $6j$ -символы должны быть либо связаны друг с другом, либо вообще равняться друг другу с точностью до нормировки. В заметке [5] была указана связь между T -коэффициентами и коэффициентами Рака.

В данной работе мы дадим подробный вывод представлений T -коэффициентов и рассмотрим вопросы, связанные с аналитическим продолжением T - и $6j$ -символов.

2. ВЫРАЖЕНИЕ ДЛЯ T -КОЭФФИЦИЕНТА В ОБЩЕМ СЛУЧАЕ

Согласно рецептам, изложенным в работе [6], связь между функциями, относящимися к деревьям (см. рисунок),



можно представить как

$$2 \frac{s_\alpha + s_\delta + 4}{4} \left\{ N_{N_1}^{l_\delta l_\alpha} \right\}^{-\frac{1}{2}} (1-x)^{\frac{s_\alpha}{2}} (1+x)^{\frac{s_\delta}{2}} \rho_{N_1}^{l_\alpha l_\delta} (x) 2 \frac{s_\beta + s_\gamma + 4}{4} \left\{ N_{N_1}^{l_\gamma l_\beta} \right\}^{-\frac{1}{2}} (1-x)^{\frac{s_\beta}{2}} x$$

$$x (1+x)^{\frac{s_\alpha}{2}} \rho_{N_1}^{l_\gamma l_\beta} (x) \prod \Psi_{\alpha\beta\gamma} = \sum_{\varepsilon} \left\| \frac{l_\alpha l_\beta l_\gamma}{l_\varepsilon l_\sigma l_\delta} \right\| 2 \frac{s_\varepsilon + s_\sigma + 4}{4} \left\{ N_{N_2}^{l_\gamma l_\varepsilon} \right\}^{-\frac{1}{2}} (1-y)^{\frac{s_\varepsilon}{2}} (1+y)^{\frac{s_\sigma}{2}} \rho_{N_2}^{l_\gamma l_\varepsilon} (y) x$$

$$x 2 \frac{s_\varepsilon + s_\sigma + 4}{4} \left\{ N_{N_2}^{l_\beta l_\sigma} \right\}^{-\frac{1}{2}} (1-y)^{\frac{s_\varepsilon}{2}} (1+y)^{\frac{s_\sigma}{2}} \rho_{N_2}^{l_\beta l_\sigma} (y) \prod \Psi_{\alpha\beta\gamma}. \quad (1)$$

Здесь $\rho_{N_k}^{\mu\nu}(x)$ - полином Якоби, $N_k^{\mu\nu}$ - квадрат его нормы, $\prod \Psi_{\alpha\beta\gamma}$ - произведение функций, относящихся к веткам, лежащим выше узлов α, β, γ ,
 $\left\| \frac{l_\alpha l_\beta l_\gamma}{l_\varepsilon l_\sigma l_\delta} \right\|$ - T-коэффициент [3, 4],

$$x = \cos 2\theta, \quad x_1 = \cos 2\varphi, \quad y = \cos 2\vartheta, \quad y_1 = \cos 2\psi,$$

$$l_\alpha = \alpha + \frac{s_\alpha}{2} = l_1, \quad l_\beta = \beta + \frac{s_\beta}{2} = l_2, \quad l_\gamma = \gamma + \frac{s_\gamma}{2} = l_3, \quad l_\delta = \delta + \frac{s_\delta}{2} = l_{23},$$

$$l_\varepsilon = \varepsilon + \frac{s_\varepsilon}{2} = l_{12}, \quad n_1 = \frac{\delta - \beta - \gamma}{2}, \quad n_2 = \frac{\varepsilon - \alpha - \beta}{2}, \quad N_1 = \frac{\sigma - \delta - \alpha}{2}, \quad N_2 = \frac{\sigma - \varepsilon - \gamma}{2}.$$

Введем вместо косинусов их выражения через декартовы координаты

$$x_\alpha = \rho \cos \theta, \quad \cos 2\theta = \frac{x_\alpha^2 - x_\beta^2 - x_\gamma^2}{x_\alpha^2 + x_\beta^2 + x_\gamma^2},$$

$$x_\beta = \rho \sin \theta \cos \varphi, \quad \cos 2\varphi = \frac{x_\beta^2 - x_\gamma^2}{x_\beta^2 + x_\gamma^2},$$

$$x_\gamma = \rho \sin \theta \sin \varphi,$$

для левого дерева (см. рисунок) и

$$x_\alpha = \rho \cos \vartheta \cos \psi, \quad \cos 2\vartheta = \frac{x_\alpha^2 + x_\beta^2 - x_\gamma^2}{x_\alpha^2 + x_\beta^2 + x_\gamma^2},$$

$$x_\beta = \rho \cos \vartheta \sin \psi, \quad \cos 2\psi = \frac{x_\alpha^2 - x_\beta^2}{x_\alpha^2 + x_\beta^2},$$

$$x_\gamma = \rho \sin \vartheta,$$

для правого ($\rho^2 = x_\alpha^2 + x_\beta^2 + x_\gamma^2$), можно сократить левую и правую части соотношения (1) на одинаковые множители и, естественно, на $\prod \Psi_{\alpha\beta\gamma}$, которое мы введем

ли лишь для полноты. В результате такого сокращения получаем

$$2^{\frac{l_\gamma}{2}} (\sin \theta)^{n_1} P_{n_1}^{l_\alpha l_\beta}(\cos 2\theta) P_{n_1}^{l_\gamma l_\rho}(\cos 2\psi) = \sum_{\varepsilon} \left\| \frac{l_\alpha l_\beta l_\gamma}{l_\varepsilon l_\sigma l_\delta} \right\| 2^{\frac{l_\varepsilon}{2}} (\cos \vartheta)^{n_2} P_{n_2}^{l_\gamma l_\varepsilon}(\cos 2\theta) P_{n_2}^{l_\rho l_\alpha}(\cos 2\psi), \quad (2)$$

где $\overline{P_n^{m\nu}(x)} = P_n^{m\nu}(x) / \{N_n^{m\nu}\}^{1/2}$ - нормированный полином Якоби. Это соотношение можно рассматривать как тождество.

Положим $\chi_\gamma = 0$, т.е. $\vartheta = \psi = 0$, $\theta = \psi$ и $\cos 2\theta = \cos 2\psi = x$. Тогда формула (2) примет следующий вид:

$$2^{\frac{l_\gamma}{2} - n_1} (1-x)^{n_1} \overline{P_{n_1}^{l_\alpha l_\beta}(x)} P_{n_1}^{l_\gamma l_\rho}(1) = \sum_{\varepsilon} 2^{\frac{l_\varepsilon}{2}} \left\| \frac{l_\alpha l_\beta l_\gamma}{l_\varepsilon l_\sigma l_\delta} \right\| \overline{P_{n_2}^{l_\gamma l_\varepsilon}(1)} \overline{P_{n_2}^{l_\rho l_\alpha}(x)}. \quad (2')$$

Умножая (2') на $\overline{P_{n_2}^{l_\rho l_\alpha}(x)}$ и интегрируя полученное выражение от -1 до 1, получаем

$$\left\| \frac{l_\alpha l_\beta l_\gamma}{l_\varepsilon l_\sigma l_\delta} \right\| = 2^{\frac{l_\beta - l_\varepsilon - n_1}{2}} \left\{ N_{n_1}^{l_\alpha l_\beta} \right\}^{-\frac{1}{2}} \left\{ N_{n_1}^{l_\gamma l_\rho} \right\}^{-\frac{1}{2}} \left\{ N_{n_2}^{l_\gamma l_\varepsilon} \right\}^{\frac{1}{2}} \left\{ N_{n_2}^{l_\rho l_\alpha} \right\}^{-\frac{1}{2}} \binom{n_1 + l_\gamma}{n_1} X$$

$$X \binom{N_2 + l_\gamma}{N_2}^{-1} \int_{-1}^1 (1-x)^{n_1 + l_\rho} (1+x)^{l_\alpha} P_{n_1}^{l_\alpha l_\beta}(x) P_{n_2}^{l_\rho l_\alpha}(x) dx. \quad (3)$$

Учитывая значение интеграла [7] и вводя новое обозначение $2j_i + 1 = l_i$, находим для T -коэффициента следующее представление:

$$\left\| \begin{matrix} j_1 & j_2 & j_3 \\ j_{12} & j & j_{23} \end{matrix} \right\| = \frac{\sqrt{(2j_{12}+1)(2j_{23}+1)} \Gamma(j+j_3-j_2-j_1) \Gamma(j-j_2+j_1+1) \Gamma(j+j_1+j_3+2)}{\Gamma(2j_2+2) \Gamma(j+j_2+j_2-j_3+2)} \frac{\Gamma(j-j_2+j_1+1) \Gamma(j+j_1+j_3+2)}{\Gamma(j+j_2-j_2+1) \Gamma(j-j_2-j_3)}$$

$$X \frac{\Gamma(j_2+j_2-j_3+1) \Gamma(j_2+j_2+j_3+2) \Gamma(j+j_2-j_3+1) \Gamma(j-j_3-j_2) \Gamma(j_2-j_1+j_2+1)}{\Gamma(j_2-j_2+j_3+1) \Gamma(j_2-j_2-j_3) \Gamma(j-j_2+j_3+1) \Gamma(j+j_3+j_2+j_2) \Gamma(j_2-j_1-j_2)} X$$

$$X \frac{\Gamma(j_{12}+j_1+j_2+2)}{\Gamma(j_{12}+j_1-j_2+1)} \Bigg|^{1/2} {}_4F_3 \left(\begin{matrix} -j_{12}+j_1+j_2+1, j_1+j_2+j_{12}+2, j_{23}+j_2-j_3+1, j_2-j_3-j_{23}; \\ 2j_2+2, j_1+j_2+j-j_3+2, j_1+j_2-j-j_3+1; \\ 1 \end{matrix} \right)_{(4)^*}$$

Принимая во внимание связь "моментов" j_i между собой, легко показать, что ни множитель перед ${}_4F_3$ (.....1), ни сама гипергеометрическая функция ${}_4F_3$ (.....1) не обращаются в бесконечность, т.е. T -коэффициент есть конечная величина. Известно, что коэффициент Рака (δ_j -символ) тоже выражается через ${}_4F_3$ (.....1), см. [8]:

$$W(abcd;ef) = \Delta(abe)\Delta(cde)\Delta(acf)\Delta(bdf) \left[\Gamma(e+f+1-b-c) \right]^{-1} X$$

$$X \Gamma(a+b+c+d+2, a+b+1-e, c+d+1-e, a+c+1-f, b+d+1-f, e+f+1-a-d) X$$

$$X {}_4F_3 \left(\begin{matrix} e-a-b, e-c-d, f-c-a, f-b-d; \\ -a-b-c-d-1, e+f+1-a-d, e+f+1-b-c; \\ 1 \end{matrix} \right), \quad (5)$$

где

$$\Delta(xyz) = \left[\Gamma \left(\begin{matrix} x+y+1-z, x+z+1-y, y+z+1-x \\ x+y+z+z \end{matrix} \right) \right]^{1/2}, \quad \Gamma \left(\begin{matrix} a, b, \dots \\ p, q, \dots \end{matrix} \right) = \frac{\Gamma(a)\Gamma(b)\dots}{\Gamma(p)\Gamma(q)\dots}$$

Это означает, что T -коэффициент и коэффициенты Рака связаны между собой. Для установления этой связи необходимо одни параметры (набор j) выразить через другие (набор a, b, \dots, f). Из формул (4) и (5) находим

$$a = \frac{j_{12} - j_{23} - j_2 - j}{2} - 1, \quad b = \frac{j_{12} - j_2 + j_{23} + j}{2},$$

* Отметим, что в работах [3, 4] в формулах для этого коэффициента содержится лишний множитель $2^{\frac{l_2+l_3-l_1}{2} + n_1}$.

$$c = \frac{j - j_{23} - j_{12} - j_2}{2} - 1, \quad d = \frac{j_{23} - j - j_{12} - j_2}{2} - 1, \quad (6)$$

$$e = j_1, \quad f = -j_3 - 1.$$

Итак, мы связали T - и $6j$ - символы между собой. Однако у нас получились $6j$ - символы от сложных комбинаций моментов. Представляет несомненный интерес попытка упростить эти комбинации. Если учесть формулы (22.22) и (22.19) из монографии [9]:

$$\left\{ \begin{matrix} a b e \\ d c f \end{matrix} \right\} = i(-)^{\psi_3} \left\{ \begin{matrix} a b e \\ \bar{d} \bar{c} \bar{f} \end{matrix} \right\}, \quad \psi_3 = a + b + e = j_{12} + j_1 - j_2 - 1,$$

$$\left\{ \begin{matrix} a b e \\ \bar{d} \bar{c} \bar{f} \end{matrix} \right\} = (-)^{\psi} \left\{ \begin{matrix} \bar{a} \bar{b} \bar{e} \\ \bar{d} \bar{c} \bar{f} \end{matrix} \right\}, \quad \psi = b - \bar{c} + \bar{f} - e = j - j_2 + j_3 - j_1,$$

(где $\bar{a} = a - 1$, $\bar{d} = d - 1$, $\bar{c} = c - 1$, $\bar{f} = -f - 1$), то можно написать следующее выражение:

$$\left\{ \begin{matrix} a b e \\ d c f \end{matrix} \right\} = i(-)^{j_{12} + j_3 + j - 2j_2 - 1} \left\{ \begin{matrix} \bar{a} b e \\ \bar{d} \bar{c} \bar{f} \end{matrix} \right\}. \quad (7)$$

Если же еще учесть формулы (22.11) и (22.10) из [9]:

$$\left\{ \begin{matrix} a b e \\ d c f \end{matrix} \right\} = \left\{ \begin{matrix} s_3 - d, s_3 - c, e \\ s_3 - a, s_3 - b, f \end{matrix} \right\}, \quad 2s_3 = a + b + c + d,$$

$$\left\{ \begin{matrix} j_1, j_2, j_3 \\ l_1, l_2, l_3 \end{matrix} \right\} = \left\{ \begin{matrix} j_2, j_1, j_3 \\ l_2, l_1, l_3 \end{matrix} \right\} = \left\{ \begin{matrix} l_1, l_2, j_3 \\ j_1, j_2, l_3 \end{matrix} \right\},$$

то $6j$ - символ, стоящий в правой части формулы (7), легко приводится к нормальному виду, а именно:

$$\left\{ \begin{matrix} \frac{j + j_2 + j_{23} - j_{12}}{2} & \frac{j_{12} + j_{23} + j - j_2}{2} & j_1 \\ \frac{j + j_2 + j_{12} - j_{23}}{2} & \frac{j_2 + j_{12} + j_{23} - j}{2} & j_3 \end{matrix} \right\} =$$

$$= \left\{ \begin{matrix} s - j_{12} & s - j_2 & j_1 \\ s - j_{23} & s - j & j_3 \end{matrix} \right\} = \left\{ \begin{matrix} j_{23} & j & j_1 \\ j_{12} & j_2 & j_3 \end{matrix} \right\} =$$

$$= \begin{Bmatrix} d_{12} & d_2 & d_1 \\ d_{23} & d & d_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} d_1 & d_2 & d_{12} \\ d_3 & d & d_{23} \end{Bmatrix}, \quad (8)$$

здесь $2S = j + d_2 + d_{23} + d_{12}$.

Таким образом,

$$W(abcd; ef) = (-1)^{-(a+b+c+d)} \begin{Bmatrix} a & b & e \\ d & c & f \end{Bmatrix} = \\ = i(-1)^{d_{12}+d_3+j+2} \begin{Bmatrix} \bar{a} & b & e \\ \bar{d} & \bar{c} & \bar{f} \end{Bmatrix} = i(-1)^{d_{12}+d_3+j} \begin{Bmatrix} d_1 & d_2 & d_{12} \\ d_3 & d & d_{23} \end{Bmatrix}. \quad (9)$$

При написании этой формулы мы приняли во внимание (7) и соотношение $a+b+c+d = -2j_2 - 3$.

Подставляя теперь (5) и (9) в (4) и учитывая формулу для Γ -функций $\Gamma(x)\Gamma(1-x) = \pi / \sin \pi x$ и то, что $j_{12} - d_1 - d_3$ - целое число, находим

$$\begin{Bmatrix} d_1 & d_2 & d_3 \\ d_{12} & d & d_{23} \end{Bmatrix} = (-1)^{j_1+j_2+d_3+j} \sqrt{(2j_{12}+1)(2j_{23}+1)} \begin{Bmatrix} d_1 & d_2 & d_{12} \\ d_3 & d & d_{23} \end{Bmatrix} \varphi_{j d_{12} d_3}^{d_1 d_3} = \\ = [(d_1 d_2) d_3 d | d_1 (d_2 d_3) j] \varphi_{j d_{12} d_3}^{d_1 d_3}, \quad (10)$$

где $[(d_1 d_2) d_3 d | d_1 (d_2 d_3) j]$ - матрица перехода от одной схемы связи моментов к другой, а множитель φ равен

$$\varphi_{j d_{12} d_3}^{d_1 d_3} = (-1)^{j_{12}+d_3-j} \left[\frac{\sin \pi (-j+d_1+d_{23}) \pi (-1)^{j-d_1-d_{23}} \sin 2\pi j}{\sin 2\pi j_{12} \sin 2\pi j_3} \right]^{1/2}. \quad (11)$$

Следует отметить, что вследствие симметрии T - и $6j$ -коэффициентов в [10] относительно замены $d_1 \leftrightarrow d_3$ и $d_{12} \leftrightarrow d_{23}$ в формуле (10) вместо функции

$\varphi_{j d_{12} d_3}^{d_1 d_3}$ следует поставить φ_{sym}

$$\varphi_{sym} = \frac{1}{2} \left[\varphi_{j d_{12} d_3}^{d_1 d_3} + \varphi_{j d_{23} j_{12}}^{d_3 d_1} \right].$$

3. АНАЛИТИЧЕСКОЕ ПРОДОЛЖЕНИЕ σ_j -СИМВОЛОВ И T -КОЭФФИЦИЕНТЫ

Итак, мы установили связь между T -коэффициентами и σ_j -символами. Однако если мы вспомним, что в методе деревьев "суммарный" момент задается в области $j_{ik} \geq j_i + j_k$, а в теории угловых моментов - в области $|j_i - j_k| \leq j_{ik} \leq j_i + j_k$, то функции слева и справа в соотношении (10) заданы одна в "физической" области, другая же в "нефизической". И выход в эту "нефизическую" область мы совершили при помощи операции замены $j \rightarrow j-1$.

Таким образом, оказывается, что T -коэффициент есть аналитически продолженный σ_j -символ.

Попробуем теперь разобраться с множителем $\Phi_{j_1 j_2 j_3}$. Напомним, что $j_i = \frac{\alpha_i}{2} + \frac{s_i - 2}{4}$, α_i, s_i - целые числа, т.е. в случае нечетных значений s_i моменты j_i становятся четвертьцелыми. Из формулы (11) видно, что при целых и полуцелых значениях j множитель Φ имеет конечное значение. Рассматривая вместо отношений синусов отношения вычетов Γ -функций, из которых возникли эти синусы ($\Gamma(x)\Gamma(1-x) = \pi / \sin \pi x$) (см., например, [11]), в случае целых и полуцелых значений j имеем

$$\Phi = (-1)^{j_{12} + j_3} \frac{(-1)^{-j + j_1 + j_{23}} (-1)^{j - j_1 - j_{23}} (-1)^{2j}}{(-1)^{2j_{12}} (-1)^{2j_3}} = 1.$$

В случае же четвертьцелых значений моментов (например, j_{12}, j_3 и j_{23}, j_1 - четвертьцелые, а j - целое или полуцелое число) фактор Φ обращается в нуль (бесконечности он никогда не равен), а $\left\{ \begin{matrix} j_1 & j_2 & j_{12} \\ j_3 & j & j_{23} \end{matrix} \right\}$ - в бесконечность, давая тем самым конечное значение T -коэффициенту.

Исходя из сказанного выше, мы заключаем, что для целых и полуцелых значений моментов j T -коэффициент есть аналитически продолженная матрица пересвязывания моментов, не содержащая никакого множителя. Для четвертьцелых значений j T -коэффициент конечен, а σ_j -символ бесконечен. Поэтому для четвертьцелых j вместо общепринятого представления для σ_j -символов [8] необходимо использовать выражение T -коэффициентов через гипергеометрическую функцию ${}_4F_3$ (..... 1) в форме (4).

ЛИТЕРАТУРА

1. Виленкин Н.Я., Кузнецов Г.И., Смородинский Я.А. - ЯФ, 1965, т. 2, с. 906.
2. Кузнецов Г.И., Смородинский Я.А. - ЯФ, 1975, т. 21, с. 1135.
3. Кильдюшов М.С. - ЯФ, 1972, т. 15, с. 197.
4. Кильдюшов М.С., Кузнецов Г.И. Препринт ИАЭ-2263, 1973.
5. Кузнецов Г.И., Смородинский Я.А. - Письма ЖЭТФ, 1975, т. 22, с. 378.
6. Кильдюшов М.С., Кузнецов Г.И. Препринт ИАЭ-2257, 1973.
7. Бейтмен Г., Эрден А. Таблицы интегральных преобразований, т. 2, "Наука", 1970.
8. Смородинский Я.А., Шелепин Л.А. - УФН, 1972, т. 106, с. 1.
9. Юпис А.П., Бандзайтис А.А. Теория момента количества движения в квантовой механике, Вильнюс, "Минтис", 1965.
10. Кильдюшов М.С., Кузнецов Г.И. - ЯФ, 1973, т. 17, с. 1330.
11. Морс Ф.М., Фешбах Г. Методы теоретической физики, 1, ИЛ, М., 1958.



Технический редактор Н. И. Мазаева. Корректор Н. Н. Черемных
Т-03278. 21. 03. 76 г. Формат 60x90/8. Уч.-изд. л. 0,45
Тираж 130 экз. Заказ 563. Цена 5 коп. ОНТИ. ИАЭ

5 коп.