核研ESのエネルギー表示の較正



1981.12.25

東京大学原子核研究所

Calibration of the Energy Indicator System

of INS 1.3 GeV Electron Synchrotron

M.Mutou, K.Egawa, K.Kasuya, T.Ohshima,

Y.Takeuchi, M.Yoshioka

Institute for Nuclear Study, University of Tokyo

Y.Wada

Department of Physics, Meiji College of Pharmacy

Abstruct

An indicator system for the accelerating energy of INS 1.3 GeV electron synchrotron has been calibrated.

The system consists of a search coil mounted in the gap of the synchrotron magnet, a voltage-frequency convertor, a gate controller and a universal counter, and has worked continuously well.

The indicated energy has been compared with one deduced from the measurement of bremsstrahlung photon spectrum from the internal target of the synchrotron.

We have concluded that the indicator system is operated with a good precision of about \pm 0.3%.

目 次

1. はじめに	1
2. エネルギー表示システム	1
2-1. ビームチャンネル	1
2 - 2. 表示システム	1
3. 較 正 方 法	3
3 - 1. 較正の原理	3
3 - 2. 実験装置及び精度の評価	4
A ビーム条件	4
B pair magnet	5
C カウンター	6
4. 測定結果及び解析	6
4 一 1. 解 析	6
4-2. 分解能	8
4-3. 結 果	9
おわりに	12
Appendix	13
参考文献	14

1. はじめに

東京大学原子核研究所・1.3 GeV 電子シンクロトロン(以下ESと称す)のエネルギー表示装置の較正を行った。このエネルギー表示は、ESの運転エネルギーをMeV単位で表示しているもので、ESの運転並びに実験にとって重要な基準表示として用いられている。このため、表示の較正実験が数年毎に行われ、又日常的に表示系の各機器の精度がチェックされている。前回の較正実験は、1974年に行われ既に7年経過している事、この間に新たにシンクロトロン電磁石の交流励磁電流の表示がデジタル化された事、及びVFC(Voltage-Frequency Convertor)の故障等もあり、再び較正実験を行ったものである。

較正の方法は, ES で加速された電子線をラジェーターに入射することによって得られる制動輻射 r 線のエネルギースペクトラムを,電子対創成のプロセスを利用して測定し,これを理論値と 比較する事で行った。

較正は,運転エネルギー値300MeVから1200MeVまで,100MeV毎に行われ,較正値に対 する現行エネルギー表示値の偏差が,+0.23~-0.34%以内にある事が確認された。 以下に,エネルギー表示システム,較正実験の方法,及びその結果について報告する。

2. エネルギー表示システム

2-1. ビームチャンネル

現在 E S には、 r チャンネルが 2 本 (r_1 , r_2),電子取り出しチャンネルが 2 本 (Tagging, SOR – R I NG 用),及び E S – S X (シンクロトロン放射光)チャンネルの計 5 本のビームチャンネルがある。

今回の較正実験はこの内 r2 チャンネルを用いて行った。

ラジェーターは中心軌道の内側に置かれているため、中心軌道上にある電子の運動量と、ラ ジェーターに入射する電子の運動量の間には差が生じ、その大きさは次式で示される。

$$\frac{\Delta P}{P} = \frac{1}{\eta} \Delta r \qquad (1)$$

ここに P は中心軌道における電子の運動量, dP は運動量差, dr はラジェーターの中心軌道からの距離, また η は dispersion function と呼ばれ, 加速器に固有の値である。

ESの場合, η = 1.3956m, dr = 27 mm であり, dP/P = 1.93%となる。またラジェータ ーを1 mm ずらした時の運動量の変化は, 0.072%である。

2-2 表示システム

現在の表示システムは,基本的には、1970年に行われた較正実験の際に確立されたもので あるが,その後いくつかの機器は更新されている。

システムに関する詳細な記述は、文献1) に述べられているので、ここでは概要をのべるにと どめる。Fig-1に現在のシステムとそのブロック図を示す。又Fig-2には、シンクロトロンの 磁場(B)と、システムで処理される信号(B)、及びそれらの運転時の各種タイミングパルス²⁾







との関係を示す。

シンクロトロン軌道電磁石の,ギャップに挿入されているサーチコイルからの出力(∝ B)は、 アテネーターを通しVFCに入力され,入力電圧に応じたパルス列に変換される。VFCはモ ノポーラータイプであり,負入力のときにはパルスを発生しない。このパルス列は次にユニバ ーサルカウンターに入力される。同カウンターは,同時にシンクロトロン軌道電磁石の磁場の 状態に同期するゲートがかけられ,そのゲート開のタイミングはシンクロトロン磁場がB=0, 即ち,シンクロトロンのエネルギーが零のタイミングに同期している。これによりユニバーサ ルカウンターの出力は、Fig-2に示されるように∫Bdt 即ち B_{max}の値に比例したものとなる。 ここでアテネーターの調整により、ユニバーサルカウンターの表示値をそのときの運転エネ ルギーに合わせておけば、運転エネルギー(E_{max})を表示する事が出来る。尚、システムのエネ ルギー表示分解能は 0.1 MeV である。

現在は以上の E_{max} 表示の他に、同様な方法で、ライナックからの入射エネルギー E_{inj} の 表示を行っている。また、ESからSOR-RINGへのビーム取り出しのタイミングをとるため、VFCの出力とB=0のタイミングパルスが、直接SOR-RINGコントロールデスクに 伝送されている。

3. 較正方法

3-1. 較正の原理

高エネルギー電子が物質を通過する時,制動輻射によりr線を放出する。今この物質が充分 に薄く,その内部での多重散乱やエネルギー損失が無視できる程度であれば,r線のマネルギ ースペクトラムはよく知られているように,Schiffのthin target formula³⁾であらわさ れる:

ここで, E_oは入射電子のエネルギーであり, 我々が求めたいものである。また, Eは物質通 過後の電子のエネルギー, kはr線のエネルギー, m_oc² は電子の静止エネルギー, Zは物質 の原子番号である。

この r 線のエネルギースペクトラムを,以下に述べる方法により r 線の電子対創成を通じて 測定し, E_aを精度よく求める。

エネルギーが E₊, E₋ の陽電子及び電子が対創成される断面積 σ_{pair} (E₊, E₋)は, 次の式で 与えられる⁴⁾;

$$\sigma_{\text{pair}}(\mathbf{E}_{+},\mathbf{E}_{-}) = \frac{4 Z^{2}}{137} \left(\frac{e^{2}}{m_{0} c^{2}}\right)^{2} \left[\frac{\mathbf{E}_{+}^{2} + \mathbf{E}_{-}^{2} + \left(\frac{2}{3}\right)\mathbf{E}_{+}\mathbf{E}_{-}}{(\mathbf{E}_{+} + \mathbf{E}_{-})^{3}} \ell n\left(\frac{183}{Z^{1/3}}\right) - \frac{1}{9} \frac{\mathbf{E}_{+} \mathbf{E}_{-}}{(\mathbf{E}_{+} + \mathbf{E}_{-})^{3}}\right] \dots (5)$$

この電子対をPair Spectrometerで検出する。検出される電子対の数をNpair とすると,

$$N_{pair}(k) \propto N_{\gamma}(k)$$

となる。

従って $\mathbf{k} \simeq \mathbf{E}_0$ の附近において $N_{\text{pair}}(\mathbf{k})$ を測定し、その結果を(3)式で最適化する事により \mathbf{E}_0 の値を求める事が出来る。

3-2. 実験装置及び精度の評価

今回の実験に用いたセットアップをFig.3 に 示す。コンバーターにより入射r線から対創成さ れた電子対は,運動量分析用電磁石により左右に 曲げられ,磁石の後方に左右対称にsetきれた各 々3連のシンチレーション・カウンターにより検 出される。電子対創成 event は, 左右のカウンタ ーの coincidence により識別される。

ビーム,並びにカウンター寸法,各種実験パラ メータをTable-1 に示す。

Table - 1.

Radiator	material	Pt, 50 μm				
	position	27 mm				
Collimator	l st	3 mm ø				
	2 ndi	8 mm Ø				
Convertor	material	Aℓ, 50µm				
Countor Size (mm)						
R_1 , L_1		$8^{\mathrm{W}} imes 5 0^{\mathrm{H}} imes 3 \mathrm{T}$				
R2, L2,	R3, L3	$40 \times 50 \times 3$				

A ビーム条件

ESからのビーム取り出し時間幅(スピル・ タイム)はビーム・エネルギーの拡がりの観点 から、±0.3 mgecとした。このスピル・タイム によるエネルギーの拡がりは $\Delta E/E \simeq 0.04$ %で あり、実験精度に比べて無視出来る。ESへの ビーム入射時の dB/dt は,通常使用されている 値 $\simeq (2.0 \sim 2.2) \times 10^5$ gau β /sec を用いた。また,



Fig - 3.

r 線のトータル・エネルギー強度は±0.5 %の精度をもつ thick-walled ionization chamber⁵⁾ でモニターした。この精度は,電子対創成測定の統計誤差に比較して充分に良く, E_{max}導出の際の誤差としては無視しうる。

B Pair Magnet

Pair Magnet の励磁電流はシャント抵抗とデジボル,その時のPair Magnet の中心磁場はNMR法により測定した。測定の結果を4次式でfitして得られた励磁特性を以下に示す。

(8)式による磁場設定の誤差は σ = 0.03% である。磁場の設定にあたっては、ヒステリシスの 影響を含まないよう考慮して行ったが、設定値の再現性に Fig.4のような結果がみられた。



カウンターの中心軌道を通る電子(陽電子)の運動量と電磁石の中心磁場との関係は, floating wire methodにより求められた。測定原理,方法及び誤差評価等については, Appendix に記述をゆずる。得られた磁場と運動量との関係式は,

$$P(MeV/c) = \frac{X_0 - C_0 - C_1 \times B(KG)}{C_0' + C_1' \times B(KG)} \times B(KG) \quad \dots \qquad (9)$$

となり、各定数は下記の如くなる。

(9)式から求まる運動量測定の誤差 op は、各々のエネルギー毎(磁場設定値毎)の測定値に対し、

であった。

C カウンター

各armのカウンターの寸法はTable 1 に示してあるが、運動量分解能は最前方のカウンターの中で決まる。このカウンターの半巾を 4 × とすれば (9)式から、

が得られる。実際の数値を(1)式に代入して,

である。

実験条件の一例をTable-2に示す。

Table
$$-2$$
.

accelerated electron energy = 798.62 MeV		
electron intensity (S6) = 0.18 V		
(no. of circulating electron = 1.3×10^{10} epp)		
photon energy	=	792 MeV
(field strength of pair magnet	; =	8.0686 KG)
coincidence rate of single arm	=	512500
" double arm	=	1307
accidental rate of single arm	=	729
" double arm	-	142
monitor counts	=	3000
experiment time of 1 data point	=	40 min

4. 測定結果及び解析

測定は各運転エネルギー E*の値を中心に、(0.90~1.05)・E*の範囲にわたって計10点,統計 誤差 3 %を目途に測定した。測定結果のスペクトラムを Fig.5~8に示す。 K>E*における, coincidence rate は backgroundの寄与を示している。また,K≈E*附近では制動輻射特有の 著しい立ち下りが見える。

4-1. 解 析

(7)式と background を考慮して,

 $N_{pair}(k) = N_0 \{ N_r(k) \} + BG$ (13)

とおく。ここで, N₀は規格化定数, BG は background の寄与である。後者は k 値に依存せ ず一定としたが,各運転エネルギー毎には異なる値をとった。

r線のエネルギー測定の誤差は正規分布に従うと仮定し、その分散が測定装置の分解能4k/k



Fig — 5.



Fig = 6.



Fig - 7.



とした。最適化に際しては、 (13)式を分解能で smearした関数を用いた。

$$N_{pair}^{obs}(\mathbf{k}) = \int N_{pair}(\mathbf{k}) R(\mathbf{k}, \mathbf{k}') d\mathbf{k}'$$

$$R(\mathbf{k}, \mathbf{k}') = \frac{1}{\sqrt{2\pi} d\mathbf{k}} e^{-\frac{(\mathbf{k}-\mathbf{k}')^2}{2(d\mathbf{k})^2}}$$
.....(14)

尚,分解能については次項にて更に述べる。

また、r線の角度分布を考慮し、角度上限値 θ_{max} をES内部のラジエーターから1stコリメーターの、のぞき角(0.36 mrad)として

以上データに対する最適化のパラメーターは、E_o, N_o, BG, Ak/k とした。

4-2. 分解能

解析に際し、 x^2 を最小にする分解能の値・ $4k/k \mid_{x^2} が求まる。その結果をFig.9に示す。$



Fig - 9.

一方, Monte Carlo Simulation により求めたr線エネルギー分解能・ $4k/k|_{MC}$ の値を同 図に鎖線で示す。 E_0 の低い領域で分解能が若干悪くなっているのは,主にコンバーターでの多 重散乱の効果による。 $4k/k|_{\chi^2} \ge 4k/k|_{MC}$ に明らかな相異が見えるが,これは3-2. B項で議 論した, pair magnet の再現性の不定性及び設定誤差にもとづくものと推定し,simulation 値にこれらを考慮した分解能をFig.9に点線で示した。pair magnet の再現性の不定性等は いわゆる分解能とは異質のものであり,正規分布に従うものではないが,上記の $4k/k|_{\chi^2} \ge 4k/k|_{MC}$ の違いを説明するものと解釈した。

以後の最適化に際しては、 4k/k x2の値を用いた。

なお, simulationで得た分解能を用いた際の最適化では, 800 MeV において E。 値で約 0.23 %の違いを生じる。

また、コリメーターによる r 線の角度分布への影響がない ($\theta_{max} = \pi$) とした場合の最適化では、例えば 800 Me V の場合で 0.1 % 程度 Eo値に違いが生ずる。

4-3. 結果

エネルギー表示値は、我々の測定値と≤±0.35%の範囲内で一致していることが確かめられ

Table - 3.

Energy Indicator (Me V)	Efit (MeV)	EFIT RESOLUTION	χ^2	0~е	Erkors		
		(%)		(%)	Pair Magnet	Counter Position (%)	
299,97	300,30	1.10	0,777	0,059	± 0,36	± 0.09	
400.18	400,85	0.84	1,700	0,045	± 0,32	"	
500.4	500,49	0.68	1.052	0,043	<u>+</u> 0.28	и	
600.25	598,84	0.70	0.862	0.039	± 0.22	"	
700,28	698,80	0.70	1,818	0,039	"	n	
800.2	798.62	C.72	0.466	0.038	"	"	
900.10	898.19	0,45	2,695	0,024	"	n	
1000,06	998.30	0,66	1,473	0.041	"	"	
1100.3	1103.08	0 . 48	1.325	0,033	"	"	
1200.34	1204.36	0.40	2.651	0.035	"	n	

Table - 4.

RESULT OF ES-ENERGY CALIBRATION AT 1981

Energy	Energy _{fit}	Synchro	tron Magn	et Current (A)	(EIND-EFIT)	E _{FIT} /I _{TOTAL}
INDICATOR (MeV)	(MeV)	Iac	ļ _{āc}	ITOTAL	Ë _{FIT} (%) (MeV/A) .
300.0*	3 00.30	150,5	113.5	326.24	- 0.100	
400,2	400,85	181.9	176.7	434.01	- 0,162	
500.4	500,49	211.0	242.6	541.0	- 0,038	
600.3	598,84	242.2	305,3	647,81	0.227	—
700.3	698.80	273,4	366.2	752.85	0.215	
800.2	798.62	306.2	425.3	858,28	0.198	
900.1	898.19	340.0	484.1	966.21	0.213	
1000.1	998.30	382.3	548.6	1088,89	0,180	
1100,3	1103.08	434.0	618.6	1232.03	- 0.252	
1200.3	1204,36	492.7	696.1	1392.91	- 0.337	0.86464
1200.2**	1203,90	505.3	676,8	1391,36	- 0,307	0,86529

* dB/dt (2.0-2.2)x10 ⁵ GAUSS/SEC ,

** dB/dt 3.2×10⁵ GAUSS/SEC ,

 $I_{\text{TOTAL}} = \sqrt{2} \cdot I_{\text{ac}} + I_{\text{dc}}$.

た。但し, (Eindicator-EFIT)/EFITの値が, エネルギー値に対し systematic な振舞いを示 しているが, この原因はまだ解明されていない。

求められた Eo値に対する systematic error の評価は Table 3 に示してある。カウンター の位置精度による誤差は、 $dx = \pm 1 \text{ mm}$ として、(12式から求められる。また、pair magnet によるものは、3-2. Bにて検討した再現性及び設定誤差を考慮している。しかし、後者は分 解能の評価にも反映されており、ここでは考えられる誤差の最大値として考慮した。

また,入射時のdB/dtの違いによる影響を1200 MeV で測定したが, Table 4に示す通り I_{total}, E_{FIT}, E_{indicator} のそれぞれの間に有意の変化は見られなかった。



最後に、シンクロトロン電磁石の励磁電流とEFITの関係をFig 10 に示す。

Fig - 10.

おわりに

本実験は1981年6月に行われた。測定は筆者らの他,高エネルギー部全員の協力により行われた。御協力いただいた各位に感謝致します。

.

Appendix

Floating Wire Method の原理及び誤差の評価

1. 原 理

荷電粒子が、磁場 Bの存在する空間を走ると、ローレンツ力 Fをうけてその進行方向を変える。 このとき、粒子の描く軌道と粒子の運動量との関係は、floating wire method により知るこ とが出来る。

今,磁場Bは垂直成分のみとし、又粒子は水平に走るものとし、その単位ベクトルをnとする。 粒子の運動量をp,速度をvとすると、粒子に働く力Fは、

となる。単位ベクトルを用い, s=v・t として,

となり、これは水平力成分となる。

一方,電流iの流れるwireが,磁場Bの空間の中で,張力Tとつり合い,平衡状態にあると すれば,wireの微小長ds'に働く力は,

とあらわされる。Gは重力による垂直力で、wireの単位長さ当たりの重量をρ、重力による加速度をgとすれば、G=ρ・gである。

電流の単位ベクトルを πとし、 wire の自重を考慮して (A-3) 式を整理すると,

$$\frac{\mathrm{d}\left(\vec{n}_{\mathcal{J}}+\vec{n}_{\perp}\right)}{\mathrm{d}\mathbf{s}'}=-\frac{\mathrm{i}}{\mathrm{T}}\left(\vec{n}_{\mathcal{J}}+\vec{n}_{\perp}\right)\times\vec{\mathrm{B}}-\frac{\rho}{\mathrm{T}}\vec{\mathrm{g}}\qquad\qquad(\mathrm{A}-4)$$

となる。 n, , n⊥ は各々単位ベクトルの水平成分, 垂直成分を示す。 n の傾きをθとし, dsを ds'の水平面に投影したときの長さとすれば,

と求められるから, (A-4)式の水平成分は,

$$\frac{d\vec{n}_{e}}{ds} = -\frac{i}{T\cos\theta} (\vec{n}_{e} \times \vec{B}) \qquad (A-7)$$

となる。

(A-2), (A-7) 式を等しいとして

となる。

粒子の運動量は(A-8)式から,又その軌道は,wireを水平面に投影した軌跡として求める 事が出来る。

2. 誤差の評価

(A-8) 式から、Pの誤差は、T.θ.i の測定エラーとして、もちこまれる。

wire に流れる電流 i は,シャント抵抗及びデジボルで測定された。この粘度は 0.05 % 程度であり,較正精度に較べ無視出来る。

偏向角 θ は、今回の場合、測定条件から $\theta \simeq 10 \text{ mrad}$ と求められた。これによる誤差は約0.005 %であり、無視出来る値である。

張力Tの誤差を小さくするため、friction less type pully⁶を使用し、かつ測定中 pully
 の平衡角度の偏差 d φ が ± 1°以内に入るように行った。今回の実験では d φ (mrad)とTの誤差と
 の関係は、

となっているので, 4T/Tは0.076%以内に押えられている。

参考 文献

- T. Fujii, A. Imanishi, M. Kasuya and T. Yamakawa ; "Energy Indicator of the Electron Synchrotron" JJAP Vol.10, No.6 (1971)
- K. Shiino, S. Asaoka, K. Norimura and M. Yoshioka ; "Control Circuits for the 1.3 GeV Electron Synchrotron - I -" INS-TH-112 (1979)
- L.I. Schiff; "Energy-Angle Distribution of Thin Target Bremsstrahlung" Phys. Rev. Vol. 83, No. 2 (1951)
- 4) 武田暁, 宫沢弘成; "素粒子物理学"物理学選書9, 裳華房
- 5) K. Gomi and K. Ukai ; "A Current Integrator Using an ADC-module" INS-TH-131 (1980)
- 6) A. Citron, F. J. M. Farley, E. G. Michaelis, H. Ørerås, "Floating Wire Measurements on the SC Magnet" CERN 59-8, Synchro-Cycrotron Division (1959)